

# Matematické modely v CFD

*Petr Šidlof*

## Česko-anglický slovník termínů v CFD

Česky	Anglicky
verifikace / validace	verification / validation
jednofázové / vícefázové proudění	single- / multiphase flow
plyn / kapalina / pevná fáze	gas / liquid / solid phase
povrchové napětí	surface tension
(ne)newtonovská tekutina	(non) Newtonian fluid
(ne)stlačitelný	(in)compressible
podzvukový	subsonic
nadzvukový	supersonic
stavová rovnice	equation of state
vazký / ne vazký	viscous / inviscid
mezní vrstva	boundary layer

Česky	Anglicky
zjemnění sítě	mesh refinement
stacionární / nestacionární	steady / unsteady
vír	vortex, eddy
vířivý	turbulent
laminární / turbulentní	laminar / turbulent
turbulentní model	turbulence model
rovina symetrie	symmetry plane

## Matematické a numerické modelování



**Matematický model** = rovnice popisující a zachycující fyzikální realitu

- klíčový prvek při CFD simulaci – jak zvolit model tak, aby byl co nejjednodušší a zároveň s dostatečnou přesností vystihoval reálný děj
- příliš komplexní model – numerické problémy, mnoho neznámých konstant a parametrů, jejichž různým nastavením lze dostat téměř libovolný výsledek
- příliš zjednodušený model – rychlý, bezproblémově konvergující a špatný výsledek

### Matematické modelování

- jak korektně popsat daný jev řečí rovnic
- ověření: **validace** (porovnání s experimentem, benchmarkem)

### Numerické modelování

- jak korektně numericky (přibližně) vyřešit daný jev
- ověření: **verifikace** (porovnání s přesným analytickým řešením, vliv sítě – mesh convergence, vliv časového kroku)

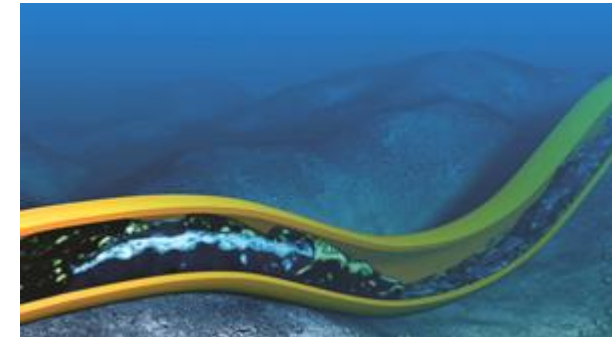
Overview of CFD verification and validation: <https://www.grc.nasa.gov/www/wind/valid/tutorial/overview.html>

## Jednofázové vs. vícefázové proudění

Vícefázové proudění = proudění média, ve kterém je přítomných více fází

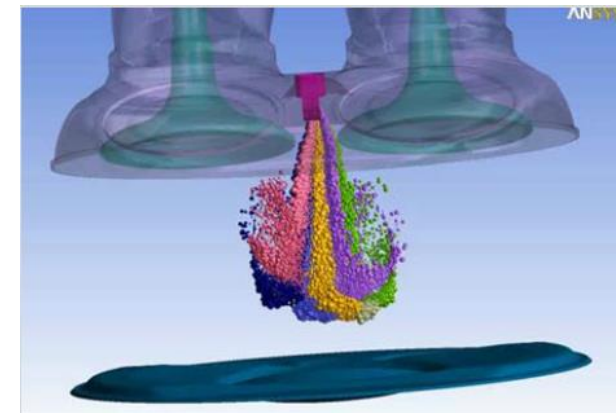
### Dvoufázové proudění

- plyn – kapalina (spreje, proudění s bublinami, var, kavitace, inhalace léků, spalovací motory)
- plyn – pevné částice (aerosoly, filtrace, pneumatický transport, těžba plynu)
- kapalina – kapalina (emulze, potravinářský průmysl)
- kapalina – pevné částice (filtrace, těžba ropy)



### Problémy při modelování vícefázového proudění

- efekty na rozhraní fází (např. povrchové napětí)
- zachycení rozhraní – matematický a numerický model oblastí zabraných jednotlivými fázemi
- dispergované částice (aerosoly a spreje) – interakce částic se stěnou a navzájem



## Přístupy k modelování dvoufázového proudění

### Euler - Lagrange

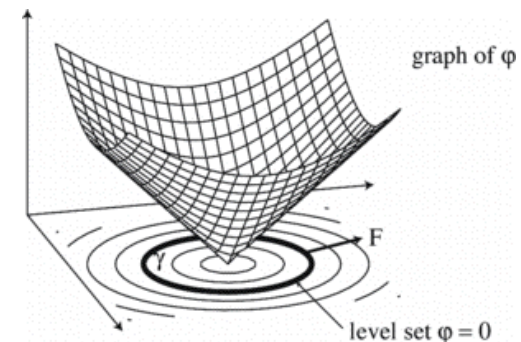
- Eulerovský popis tekutiny (N-S rovnice)
- Lagrangeovský popis pro částice (Newtonovy pohybové rovnice) – explicitní sledování trajektorie částic
- Síly působící na částice: aerodynamická odporová síla, gravitace, elektrostatické síly, Saffmanova síla (shear-induced lift), termoporetická síla, turboporetická síla
- užitečné zejména pro modelování transportu menšího počtu pevných částic
- Fluent: Discrete phase modeling – DPM
- OpenFOAM: DPMFoam, MPPICFoam

### Euler - Euler

- Eulerovský popis pro obě fáze
- Fluent:
  - Mixture model (jedna sada rovnic pro hybnost, objemový poměr a relativní rychlost)
  - Eulerian model (dvě sady rovnic pro hybnost – pro každou fázi, společné tlakové pole)
- OpenFOAM: interFoam a další
- Numerické metody: Volume of Fluid (VOF), Level Set Method

VOF

0	0	0	0
0,75	0,4	0,05	0
1	1	0,3	0
1	1	0,4	0



## Proudění Newtonovské vs. neneutronovské tekutiny

Navier-Stokesovy rovnice v obecném tvaru: 
$$\frac{\partial(\rho \mathbf{v})}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v} \otimes \mathbf{v}) = \nabla \cdot \bar{\mathbf{T}} = -\nabla p + \nabla \cdot \bar{\boldsymbol{\tau}}$$

### Newtonovské tekutiny

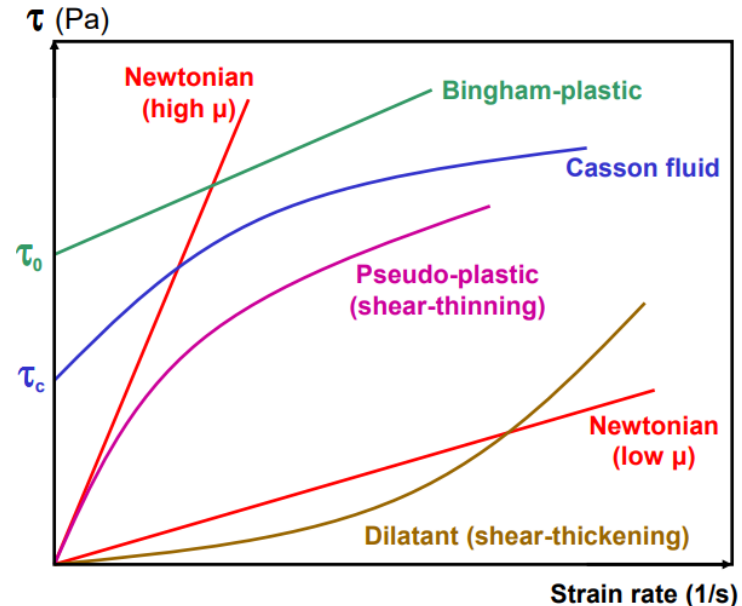
- vazká část tenzoru napětí je úměrná gradientu rychlosti (rychlosti deformace):
- konstanta úměrnosti – dynamická viskozita
- voda, vzduch
- platí Navier-Stokesovy rovnice v běžném tvaru

$$\bar{\mathbf{T}} = -p \bar{\mathbf{I}} + \underbrace{\frac{2}{3} \mu (\text{div } \mathbf{v}) \bar{\mathbf{I}} + 2 \mu \bar{\mathbf{D}}}_{\bar{\boldsymbol{\tau}}}$$

$$\bar{\mathbf{D}} = \frac{1}{2} (\nabla \mathbf{v} + (\nabla \mathbf{v})^T)$$

### Neneutronovské tekutiny

- napětí je složitější funkce rychlosti deformace
- pseudoplastické (barvy, taveniny polymerů)
- dilatantní (cement, škrobové suspenze)
- Casson (krev)
- Binghamské (zubní pasta, odpadní kaly)
- viskoelastické (polymery) – částečně tečou, částečně si pamatují tvar



## Proudění stlačitelné vs. nestlačitelné tekutiny

**N-S rovnice pro proudění nestlačitelné tekutiny** 
$$\frac{\partial(\rho \mathbf{v})}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v} \otimes \mathbf{v}) - \nabla \cdot (\nu \nabla(\rho \mathbf{v})) = -\nabla p$$

$$\nabla \cdot \mathbf{v} = 0$$

- změny hustoty v proudovém poli zanedbatelné:  $\rho = const.$
- rovnice pro vektorové pole rychlosti a skalární pole tlaku (4 složky)
- lze použít pro kapaliny a plyny při nízkých subsonických rychlostech proudění do cca  $M < 0.3$  (fluktuace hustoty  $< 10\%$ )

### N-S rovnice pro proudění stlačitelné tekutiny

$$\frac{\partial(\rho \mathbf{v})}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v} \otimes \mathbf{v}) = -\nabla p + \nabla \cdot \bar{\tau}$$

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v}) = 0$$

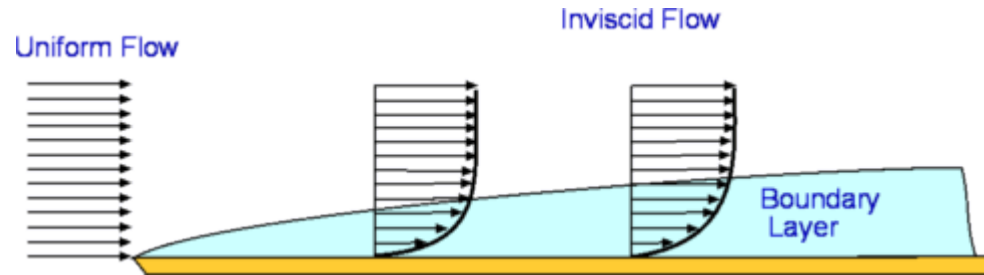
- změny hustoty v proudovém poli již nelze zanedbat
- rovnice pro vektorové pole rychlosti, skalární pole tlaku, hustoty, vnitřní energie a teploty (7 složek)
- rovnice pro energii (teplotu) a hustotu jsou sdružené s rovnicemi pro rychlost a tlak
- transonické ( $M \sim 0.8 - 1.2$ ) a supersonické ( $M > 1$ ) proudění

$$\tau_{ij} = \mu \left[ \left( \frac{\partial v_j}{\partial x_i} + \frac{\partial v_i}{\partial x_j} \right) - \frac{2}{3} (\nabla \cdot \mathbf{v}) \delta_{ij} \right]$$

+ stavová rovnice  $\rho = \rho(p, T)$  a rovnice pro vnitřní energii  $e = e(p, T)$

## Vazké vs. nevazké proudění

V některých případech (zejména externí aerodynamika při vysokých Re) hraje viskozita roli pouze v malé oblasti – mezní vrstvě, lze zanedbat



**Eulerovy rovnice pro proudění nevazké (nestlačitelné) tekutiny:**

$$\frac{\partial(\rho \mathbf{v})}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v} \otimes \mathbf{v}) - \nabla \cdot (\nu \nabla (\rho \mathbf{v})) = -\nabla p$$

$$\nabla \cdot \mathbf{v} = 0$$

- úspora elementů sítě u stěny – není nutné zjemňovat
- okrajová podmínka na pevné stěně: slip ....  $\mathbf{v} \cdot \mathbf{n} = 0$



## Stokesovo proudění

Proudění při velmi malých Re (nízká rychlost, vysoká viskozita) – lze zanedbat konvektivní člen

$$\frac{\partial(\rho \mathbf{v})}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v} \otimes \mathbf{v}) - \nabla \cdot (\nu \nabla(\rho \mathbf{v})) = -\nabla p$$
$$\nabla \cdot \mathbf{v} = 0$$

- bez konvektivního členu jsou rovnice lineární
- obtékání malých těles
- proudění v úzkých štěrbinách
- mikrofluidika, mikroorganismy
- velmi viskózní tekutiny (hydraulické oleje apod.)



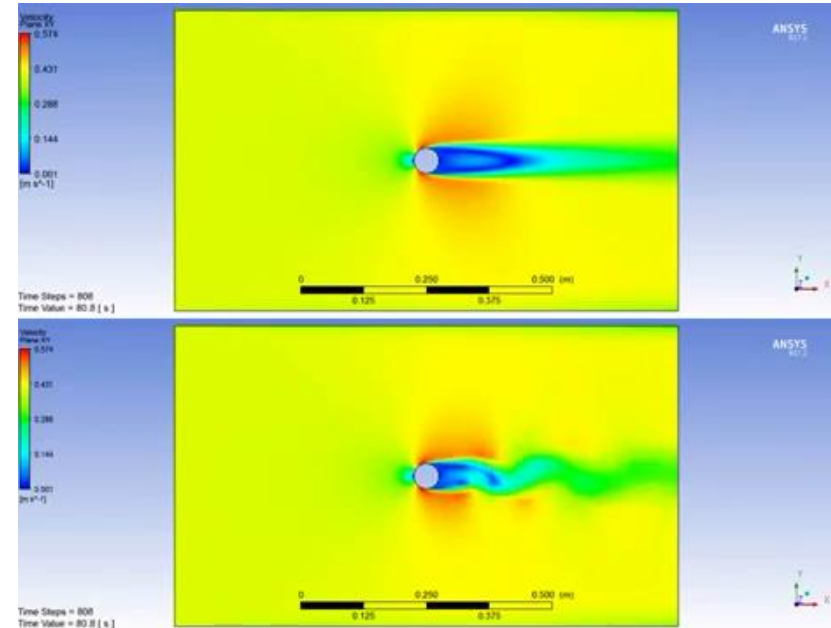
Patrick Honner – University of New Mexico,  
Physics department

## Stacionární vs. nestacionární proudění

### Stacionární proudění (steady flow)

$$\cancel{\frac{\partial(\rho \mathbf{v})}{\partial t}} + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v} \otimes \mathbf{v}) - \nabla \cdot (\nu \nabla(\rho \mathbf{v})) = -\nabla p$$

$$\nabla \cdot \mathbf{v} = 0$$



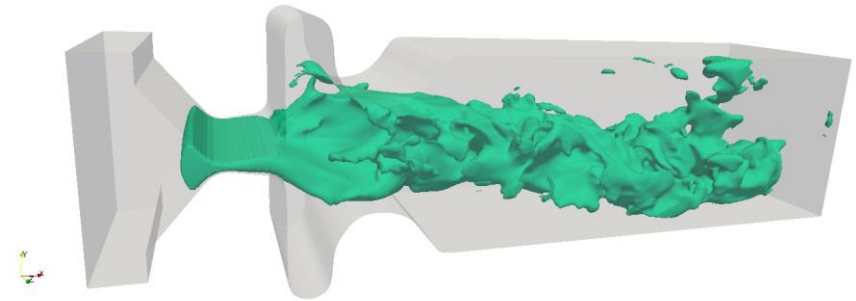
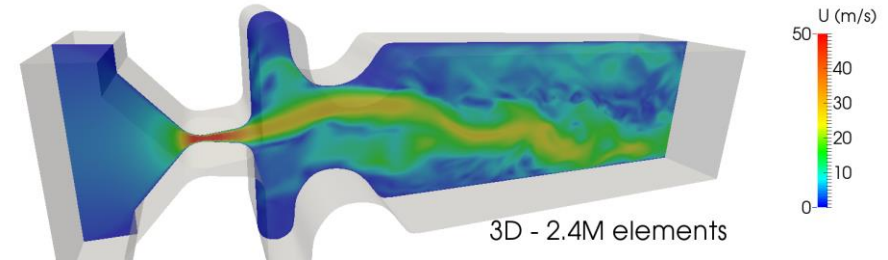
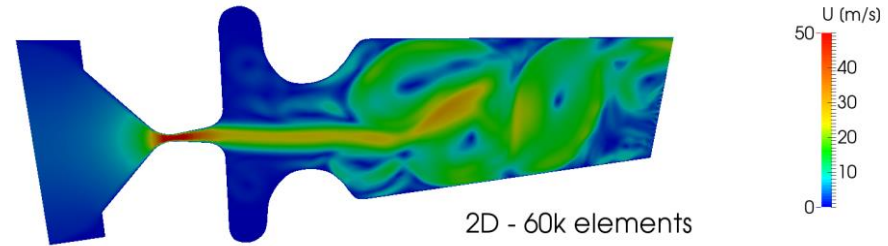
- proudové veličiny (rychlost, tlak, hustota..) jsou v každém bodě v čase neměnné
- stacionární řešení nemusí být stabilní (např. při vysokých Re) – řešič „nekonverguje“
- řádová úspora času a diskového prostoru – ukládá se pouze výsledek poslední iterace
- většina inženýrských problémů – zajímáme se o ustálené řešení

## 2D vs. 3D modely

- realita je vždy 3D
- geometrie je často „2D“
- Navier-Stokesovy rovnice platí i ve (fiktivním) 2D prostoru
- lze zanedbat složku rychlosti a změny veličin podél osy z?

### 2D model

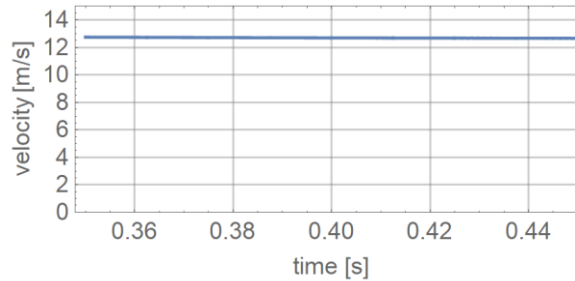
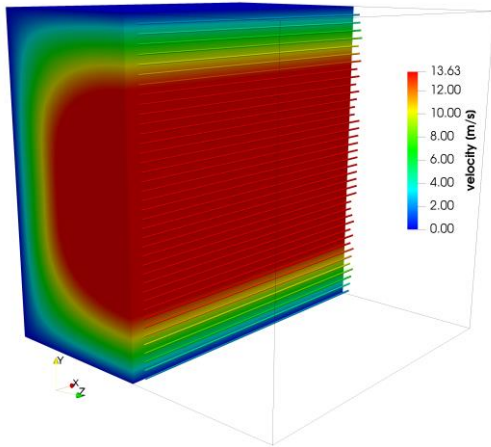
- řádová úspora výpočetního výkonu, času a diskového prostoru (počet elementů sítě, počet řešených složek rychlosti)
- vhodné pro první pokusy a situace, kdy je proudové pole a priori dvourozměrné



**Pozor:** turbulence je vždy 3D !

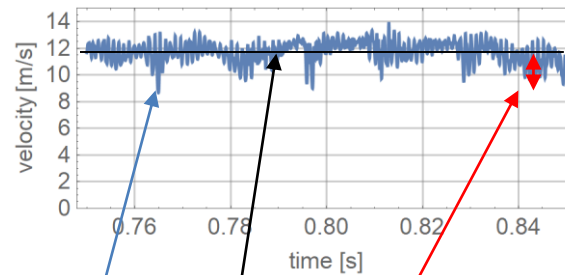
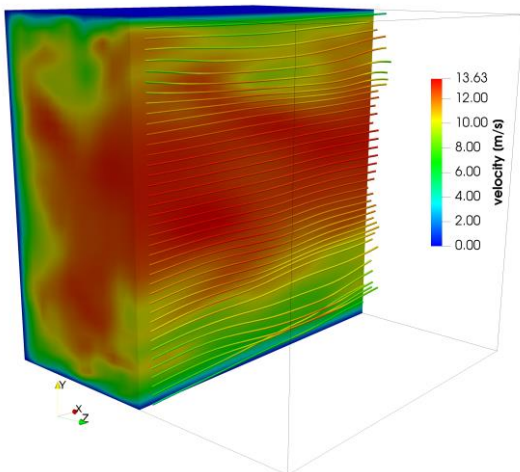
# Laminární a turbulentní proudění

## Laminární proudění



- uspořádané
- proudění ve vrstvách, nejsou víry
- méně intenzivní míchání (přenos tepla a hmoty)
- nižší disipace energie

## Turbulentní proudění



$$v(x, t) = \bar{V}(x) + v'(x, t)$$

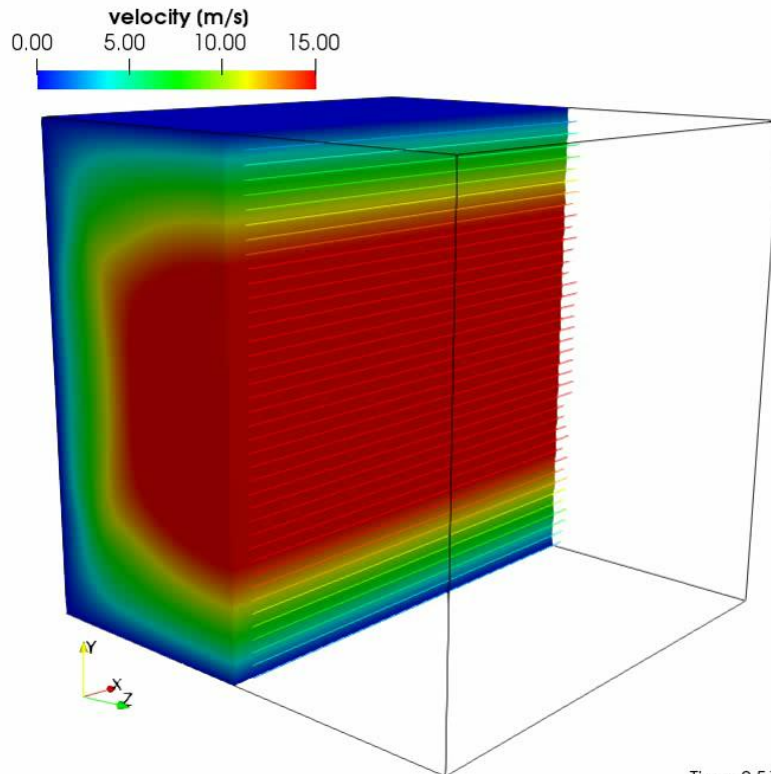
okamžitá rychlost      střední rychlost      turbulentní fluktuace rychlosti

- neuspořádané, chaotické
- vířivé
- intenzivní míchání
- disipativní – energetická kaskáda

## Přechod od laminárního k turbulentnímu proudění

### Experiment

- proudění v potrubí
- postupné zvyšování rychlosti
- vizualizace tryskou s proudem barviva



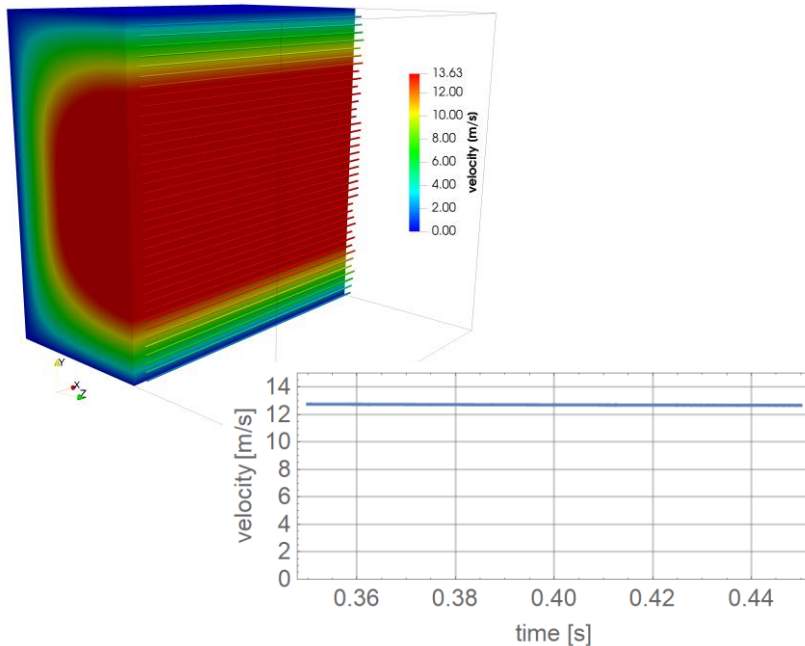
### Numerická simulace

- proudění v kanálu s čtvercovým průřezem
- problém – okrajové podmínky (zde proudění řízeno objemovým zdrojem hybnosti)

# Numerické modelování turbulentního proudění („modelování turbulence“)

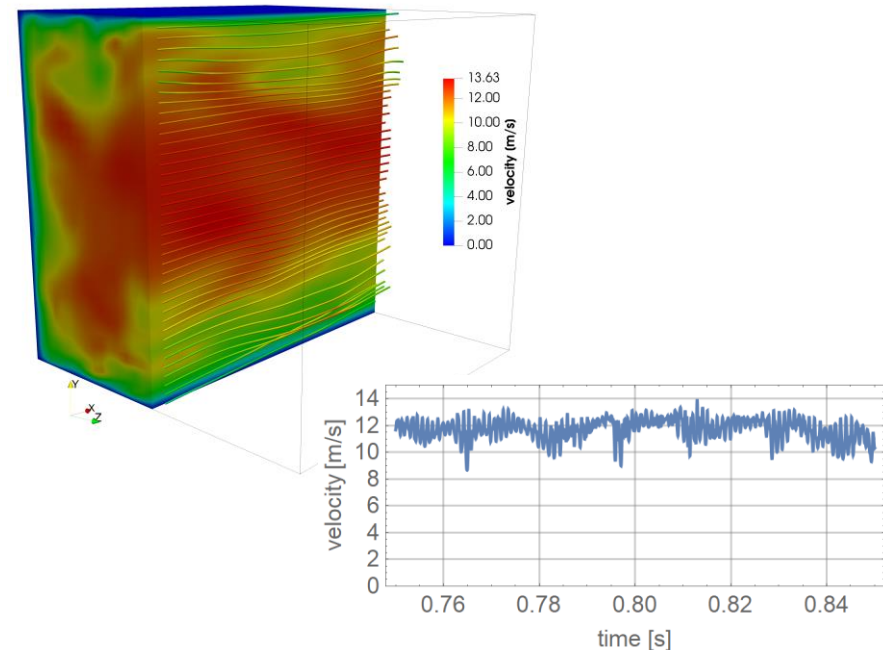
## Laminární proudění

- nevyžaduje žádný speciální přístup
- přímé numerické řešení Navier-Stokesových rovnic bez modelu turbulence („laminární model“)



## Turbulentní proudění

- numerická síť není schopná zachytit všechny škály turbulence (nejmenší víry)
- vliv malých vírů na makroskopické proudové pole se musí modelovat – **turbulentní model**



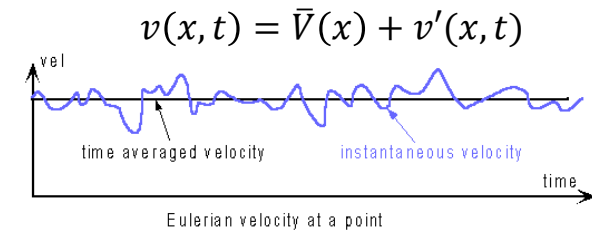
## Modelování turbulence (2)

### 1. Direct Numerical Simulation (DNS)

- žádný model turbulence
- rozměr elementu sítě musí být srovnatelný s nejmenšími víry. Počet elementů  $\sim Re^{9/4}$ , výpočetní náročnost  $\sim Re^3$ .. obrovské výpočetní a paměťové nároky už pro střední Re
- DNS = výzkumný přístup, ne nástroj využívající brutální sílu pro řešení inženýrských problémů

### 2. Reynolds-Averaged Navier-Stokes Equations (RANS)

- RANS = rovnice pro časově vystředované proudové pole  $\bar{V}(x)$
- výsledkem RANS (ani uRANS!) není okamžitá hodnota rychlosti, ale střední hodnota
- vliv turbulence na střední pole je modelován – Reynoldsova napětí - turbulentní vazkost (eddy viscosity)
- nejpoužívanější modely: k- $\epsilon$ , k- $\omega$ , k- $\omega$  SST (SST = shear stress transport)
- chování proudění v mezní vrstvě modelováno stěnovými funkcemi
- RANS .. průmyslový standard
- špatně zachycuje masivně odtržené proudění s recirkulací, anizotropní 3D proudění – nutné ladit model ad hoc



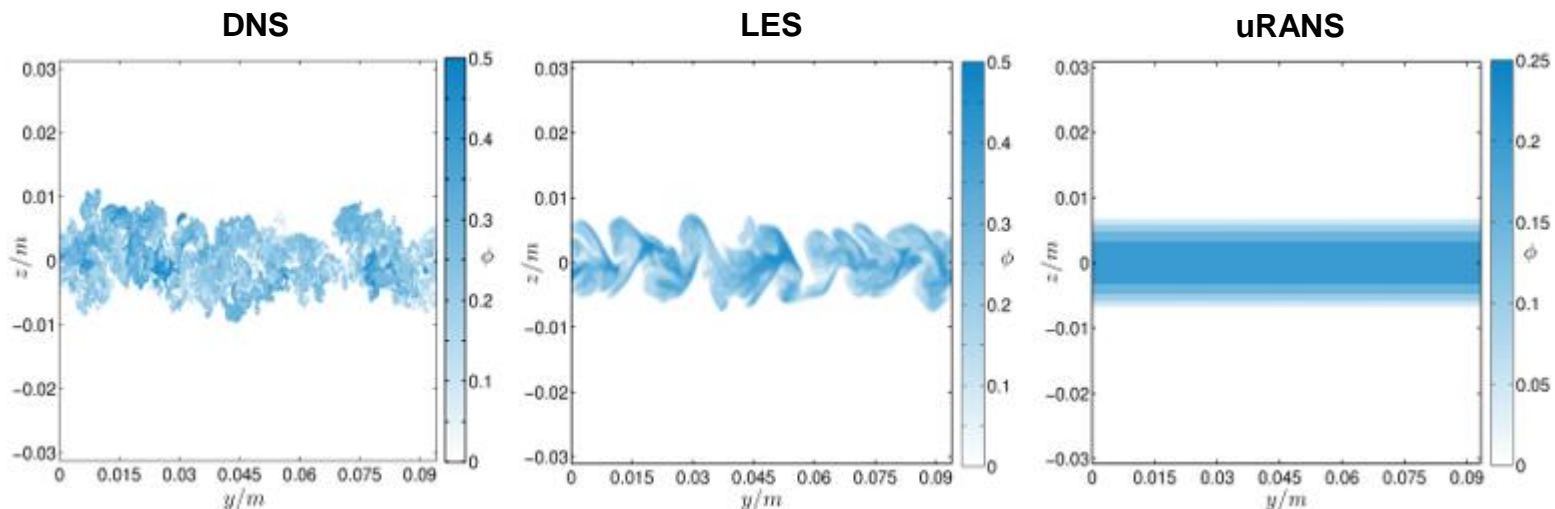
## Modelování turbulence (3)

### Large Eddy Simulation (LES)

RANS model turbulence musí zachytit chování malých izotropních vírů i velkých vysoce anizotropních vírů, silně ovlivněných geometrií problému

LES: velké víry řešeny v numerickém výpočtu, vliv malých vírů (sub-grid scales) modelován

- výpočetní náklady – kompromis mezi RANS a DNS
- zachycuje lépe i případy, které jsou pro RANS problematické
- poskytuje podstatně více detailů o proudovém poli





## Okrajové podmínky (1)

Špatně zadané okrajové podmínky – nejčastější důvod „divergence“ výpočtu!

### Typy okrajových podmínek

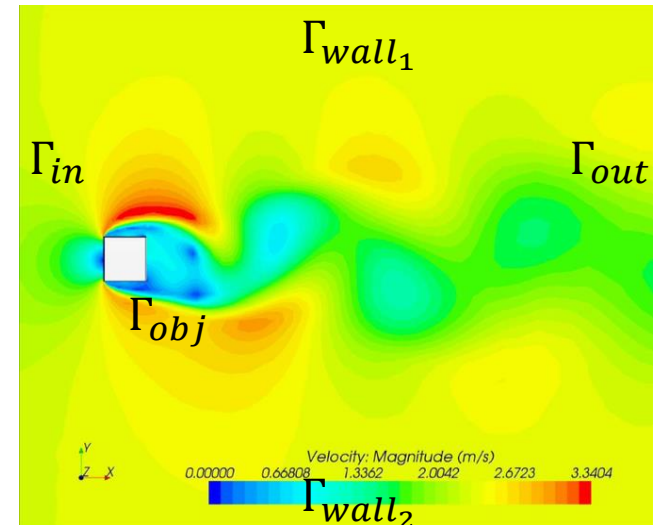
- Dirichletova – specifikována hodnota veličiny
- Neumannova – specifikována normálová derivace
- smíšená (Robinova) podmínka – lineární kombinace Dir. a Neum.

$$\mathbf{v}|_{\Gamma} = \mathbf{v}_0$$

$$\left. \frac{\partial p}{\partial \mathbf{n}} \right|_{\Gamma} = 0$$

### Stěna $\Gamma_{wall}$ , $\Gamma_{obj}$

- no-slip condition:  $\mathbf{v} = 0$  (pevná stěna) nebo  $\mathbf{v} = \mathbf{v}_{wall}$  (pohyblivá stěna)
- Eulerovy rovnice – slip condition:  $\mathbf{v} \cdot \mathbf{n} = 0$
- stlač. proudění:  $T = T_{wall}$  (daná teplota) nebo  $k \frac{\partial T}{\partial \mathbf{n}} = -q_w$  (daný tepelný tok)
- turbulentní model – stěnové funkce pro  $\mathbf{v}$



## Okrajové podmínky (2)

### Vstup $\Gamma_{in}$

**Varianta 1**      $\mathbf{v} = \mathbf{v}_{in}$

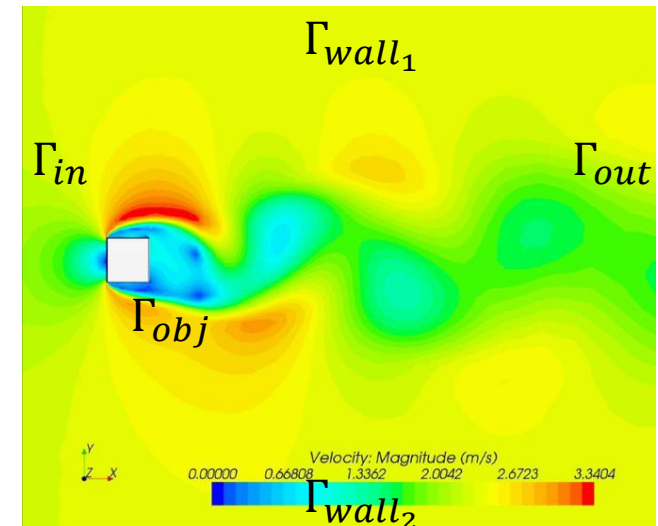
**Varianta 2**      $p = p_{in}$

- neznámý tlak na výstupu .. lze předepsat nulové normálové derivace pro všechny veličiny (nemá fyzikální význam – matematický trik)
- stlačitelné proudění: na vstupu nutné předepsat teplotu a hustotu
- turbulentní model: na vstupu třeba předepsat vstupní hodnotu turbulentních veličin (např. turbulentní kinetická energie  $k$ , disipace TKE  $\epsilon$ )

### Výstup $\Gamma_{out}$

$p = p_{out}$

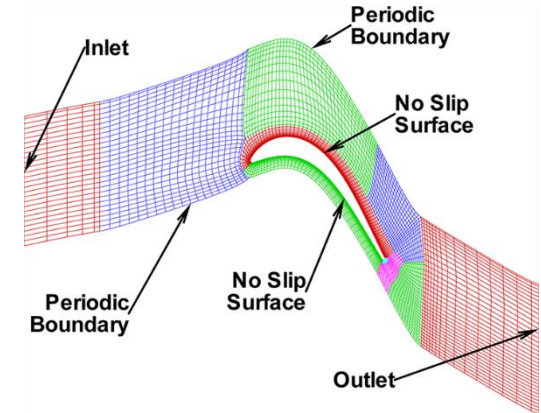
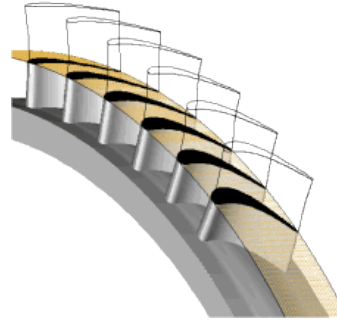
$p = p_{out}$



## Speciální typy okrajových podmínek

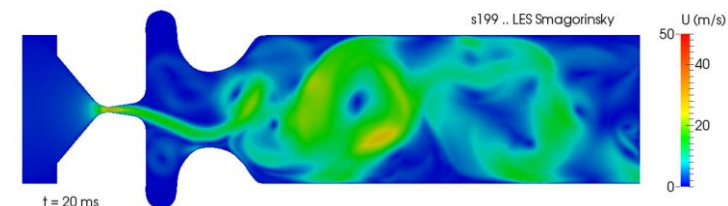
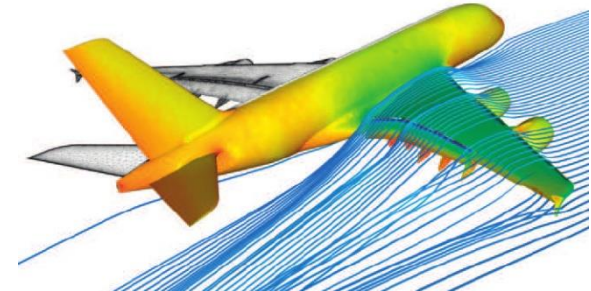
### Periodická okrajová podmínka

- rychlost, tlak (teplota a hustota) mají stejnou hodnotu na obou periodických okrajích výpočetní oblasti



### Symetrická okrajová podmínka

- proudění a priori symetrické kolem roviny – stačí modelovat polovinu oblasti
- pro skalární veličiny (např. tlak) v rovině symetrie  $\frac{\partial p}{\partial n} = 0$
- pro vektorové veličiny (např. rychlost) v rovině symetrie  $\mathbf{v} \cdot \mathbf{n} = 0$ ,  $\frac{\partial \mathbf{v}}{\partial n} = 0$
- Pozor:** symetrická geometrie nemusí znamenat symetrické proudění!





## Shrnutí – klasifikace typů proudění

jednofázové (single-phase)	x	vícefázové (multi-phase)		
Newtonovské (Newtonian)	x	neneutronovské (non-Newtonian)		
laminární (laminar)	x	turbulentní (turbulent)		
stlačitelné (compressible)	x	nestlačitelné (incompressible)		
subsonické (subsonic)	x	transsonické (transonic)	x	supersonické (supersonic)
stacionární (steady)	x	nestacionární (unsteady)		
vnitřní (internal)	x	vnější (external)		